

LU-Zerlegung: $A = L \cdot U$ mit $L = \begin{pmatrix} 1 & \dots & 0 \\ * & & 1 \end{pmatrix}$, $U = \begin{pmatrix} * & \dots & * \\ 0 & & * \end{pmatrix}$

- existiert nicht immer (Bedingung: alle Hauptminoren von $A \neq 0$)
- praktische Bestimmung: Transformation von A mittels EZU (Addition des Vielfachen einer Zeile auf eine andere) in rechts obere Zeilenstufenform
(Verfahren bricht bei Nicht-Existenz der LU-Zerlegung ab)

? Was tun, wenn Zeilentausch notwendig?

Beispiel:

$$\begin{pmatrix} 1 & -4 & 3 & 4 \\ 2 & -8 & 1 & 6 \\ 3 & -18 & -3 & 9 \\ 1 & 2 & 5 & 6 \end{pmatrix} \cdot \vec{x} = \begin{pmatrix} 4 \\ 1 \\ -9 \\ 14 \end{pmatrix}$$

Gauß-Verfahren:

1.) Vorwärtselimination:

$$\left(\begin{array}{cccc|c} 1 & -4 & 3 & 4 & 4 \\ 2 & -8 & 1 & 6 & 1 \\ 3 & -18 & -3 & 9 & -9 \\ 1 & 2 & 5 & 6 & 14 \end{array} \right) \xrightarrow{\begin{matrix} -2 \\ -3 \\ -1 \end{matrix}} \sim \left(\begin{array}{cccc|c} 1 & -4 & 3 & 4 & 4 \\ 0 & 0 & -5 & -2 & -7 \\ 0 & -6 & -12 & -3 & -21 \\ 0 & 6 & 2 & 2 & 10 \end{array} \right)$$

zeilenvertauschung notwendig

$$\sim \left(\begin{array}{cccc|c} 1 & -4 & 3 & 4 & 4 \\ 0 & -6 & -12 & -3 & -21 \\ 0 & 0 & -5 & -2 & -7 \\ 0 & 6 & 2 & 2 & 10 \end{array} \right) \xrightarrow{+1} \sim \left(\begin{array}{cccc|c} 1 & -4 & 3 & 4 & 4 \\ 0 & -6 & -12 & -3 & -21 \\ 0 & 0 & -5 & -2 & -7 \\ 0 & 0 & -10 & -1 & -11 \end{array} \right) \xrightarrow{-2} \sim \left(\begin{array}{cccc|c} 1 & -4 & 3 & 4 & 4 \\ 0 & -6 & -12 & -3 & -21 \\ 0 & 0 & -5 & -2 & -7 \\ 0 & 0 & 0 & 3 & 3 \end{array} \right)$$

2.) Rückwärtssubstitution:

$$\vec{x} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \quad \text{d.h. Lösbarkeit hat nichts mit der Existenz der LU-Zerlegung zu tun}$$

Schlüssel: Zeilenvertauschung dargestellt als Matrix-Produkt

$$\left(\begin{array}{cccc} 1 & -4 & 3 & 4 \\ 0 & -6 & -12 & -3 \\ 0 & 0 & -5 & -2 \\ 0 & 6 & 2 & 2 \end{array} \right) \xleftarrow{\begin{matrix} \text{Vertauschung} \\ \text{von 2. \& 3. Zeile} \end{matrix}} \left(\begin{array}{cccc} 1 & -4 & 3 & 4 \\ 0 & 0 & -5 & -2 \\ 0 & -6 & -12 & -3 \\ 0 & 6 & 2 & 2 \end{array} \right)$$

$$\left(\begin{array}{cccc} 1 & -4 & 3 & 4 \\ 0 & -6 & -12 & -3 \\ 0 & 0 & -5 & -2 \\ 0 & 6 & 2 & 2 \end{array} \right) = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \cdot \left(\begin{array}{cccc} 1 & -4 & 3 & 4 \\ 0 & 0 & -5 & -2 \\ 0 & -6 & -12 & -3 \\ 0 & 6 & 2 & 2 \end{array} \right)$$

↑
Vertauschungsmatrix $P_{2,3}$ (spezielle Permutationsmatrix)

↑
allgemein

$$P_{j,k} = \begin{pmatrix} 1 & & & \\ & \ddots & & \\ & & 0 & 1 \\ & & 1 & 0 \\ & & & \ddots & \\ & & & & 1 \end{pmatrix}$$

j-te Spalte k-te Spalte

j-te Zeile
k-te Zeile

ohne Beweis:

Satz (LU-Zerlegung mit Zeilentausch)

Zu jeder quadratischen Matrix $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$ existieren

- eine Permutationsmatrix $P \in \mathbb{R}^{n \times n}$
(Eigenschaften einer Permutationsmatrix:
 - jede Zeile und jede Spalte besteht aus genau einer 1, sonst 0
 - $P^T \cdot P = P \cdot P^T = E_n$, d.h. $P^{-1} = P^T$)
- eine normierte links untere Dreiecksmatrix $L = \begin{pmatrix} 1 & & 0 \\ * & \ddots & \\ 0 & & 1 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^{n \times n}$
- eine rechts obere Dreiecksmatrix $U = \begin{pmatrix} * & * \\ 0 & \ddots & * \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^{n \times n}$

so dass: $P \cdot A = L \cdot U$

Bemerkung: praktisch wird nicht P konstruiert sondern ein „Permutationsvektor“ $\vec{p}$

Beispiel

$$A = \begin{pmatrix} 1 & -4 & 3 & 4 \\ 2 & -8 & 1 & 6 \\ 3 & -18 & -3 & 9 \\ 1 & 2 & 5 & 6 \end{pmatrix} \begin{matrix} \downarrow -2 \\ \downarrow -3 \\ \downarrow -1 \end{matrix}$$

Permutationsvektor

$$\vec{p} = (1, 2, 3, 4)$$

2. Zeile der 4x4 Einheitsmatrix
(0 1 0 0)
(entsprechend für 1, 3, 4)

$$L = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 2 & 1 & 0 & 0 \\ 3 & & 1 & 0 \\ 1 & & & 1 \end{pmatrix}$$

$$\sim \begin{pmatrix} 1 & -4 & 3 & 4 \\ 0 & 0 & -5 & -2 \\ 0 & -6 & -12 & -3 \\ 0 & 6 & 2 & 2 \end{pmatrix}$$

9

$$\vec{p} = (1, 3, 2, 4)$$

$$L = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 3 & 1 & 0 & 0 \\ 2 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & -1 & & 1 \end{pmatrix}$$

$$\sim \begin{pmatrix} 1 & -4 & 3 & 4 \\ 0 & -6 & -12 & -3 \\ 0 & 0 & -5 & -2 \\ 0 & 6 & 2 & 2 \end{pmatrix} \begin{matrix} \downarrow 0 \\ \downarrow +1 \end{matrix}$$

$$\sim \begin{pmatrix} 1 & -4 & 3 & 4 \\ 0 & -6 & -12 & -3 \\ 0 & 0 & -5 & -2 \\ 0 & 0 & -10 & -1 \end{pmatrix}$$

10

$$\vec{p} = (1, 3, 4, 2)$$

$$L = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 3 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & -1 & 1 & 0 \\ 2 & 0 & 1/2 & 1 \end{pmatrix}$$

$$\sim \begin{pmatrix} 1 & -4 & 3 & 4 \\ 0 & -6 & -12 & -3 \\ 0 & 0 & -10 & -1 \\ 0 & 0 & -5 & -2 \end{pmatrix} \begin{matrix} \downarrow -1/2 \end{matrix} \sim \begin{pmatrix} 1 & -4 & 3 & 4 \\ 0 & -6 & -12 & -3 \\ 0 & 0 & -10 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & -3/2 \end{pmatrix} = U$$

interpretiert als

$$P = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

11

$$L \cdot U = \begin{pmatrix} 1 & -4 & 3 & 4 \\ 3 & -18 & -3 & 9 \\ 1 & 2 & 5 & 6 \\ 2 & -8 & 1 & 6 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 1 & -4 & 3 & 4 \\ 2 & -8 & 1 & 6 \\ 3 & -18 & -3 & 9 \\ 1 & 2 & 5 & 6 \end{pmatrix} = P \cdot A$$

12

LGS: $A \vec{x} = \vec{b}$

bekannt: P, L, U so dass $P \cdot A = L \cdot U$

dann $A \vec{x} = \vec{b} \Leftrightarrow P \cdot A \cdot \vec{x} = \underbrace{P \cdot \vec{b}}_{=: \vec{\tilde{b}}} \Leftrightarrow L \cdot U \cdot \vec{x} = \vec{\tilde{b}} \Leftrightarrow U \vec{x} = \vec{\tilde{z}} \text{ mit } L \cdot \vec{\tilde{z}} = \vec{\tilde{b}}$

(Vertauschung der Koeffizienten von $\vec{b}$ gemäß P)

Beispiel

$$\underbrace{\begin{pmatrix} 1 & -4 & 3 & 4 \\ 2 & -8 & 1 & 6 \\ 3 & -18 & -3 & 9 \\ 1 & 2 & 5 & 6 \end{pmatrix}}_A \cdot \underbrace{\vec{x}}_{\vec{b}} = \underbrace{\begin{pmatrix} 4 \\ 1 \\ -9 \\ 14 \end{pmatrix}}_{\vec{\tilde{b}}}$$

mit $P \cdot A = L \cdot U$ mit $L = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 3 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & -1 & 1 & 0 \\ 2 & 0 & 1/2 & 1 \end{pmatrix}$, $U = \begin{pmatrix} 1 & -4 & 3 & 4 \\ 0 & -6 & -12 & -3 \\ 0 & 0 & -10 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & -3/2 \end{pmatrix}$, P codiert durch $(1,3,4,2)$

ist: $P \cdot \vec{b} = \begin{pmatrix} 4 \\ -9 \\ 14 \\ 1 \end{pmatrix} = \vec{\tilde{b}}$

1.) $\vec{\tilde{z}}$ aus $L \cdot \vec{\tilde{z}} = \vec{\tilde{b}}$: $\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 3 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & -1 & 1 & 0 \\ 2 & 0 & 1/2 & 1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} z_1 \\ z_2 \\ z_3 \\ z_4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4 \\ -9 \\ 14 \\ 1 \end{pmatrix}$

$\Rightarrow z_1 = 4$,
 $z_2 = -9 - 12 = -21$,
 $z_3 = 14 - 4 - 21 = -11$,
 $z_4 = 1 - 2 \cdot 4 + \frac{11}{2} = \frac{11 - 14}{2} = -\frac{3}{2}$

d.h. $\vec{\tilde{z}} = \begin{pmatrix} 4 \\ -21 \\ -11 \\ -3/2 \end{pmatrix}$

2.) $\vec{x}$ aus $U \cdot \vec{x} = \vec{\tilde{z}}$: $\begin{pmatrix} 1 & -4 & 3 & 4 \\ 0 & -6 & -12 & -3 \\ 0 & 0 & -10 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & -3/2 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4 \\ -21 \\ -11 \\ -3/2 \end{pmatrix}$

$\Rightarrow x_4 = -\frac{2}{3} \left(-\frac{3}{2}\right) = 1$
 $x_3 = -\frac{1}{10} (-11 + 1) = 1$
 $x_2 = -\frac{1}{6} (-21 + 12 + 3) = 1$
 $x_1 = 4 + 4 - 3 - 4 = 1$

d.h. $\vec{x} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$

Beispiel: zu lösen: $\begin{pmatrix} -10^{-4} & 1 \\ 2 & 1 \end{pmatrix} \cdot \vec{x} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}$

exakte Rechnung $x_1 = -0,499975\dots$, $x_2 = 0,99995\dots$

Rechnung in $\mathbb{G}(10, 4)$

Variante 1 (ohne Zeilentausch)

1) Vorwärtselimination:

$$\left(\begin{array}{cc|c} -10^{-4} & 1 & 1 \\ 2 & 1 & 0 \end{array} \right) \xrightarrow{2 \cdot 10^4} \sim \left(\begin{array}{cc|c} -10^{-4} & 1 & 1 \\ 0 & 20000 & 20000 \end{array} \right)$$

$\uparrow f(20000+1) = rd(20001) = 20000$

2) Rückwärtssubstitution:

$$x_2 = \frac{20000}{20000} = 1 \Rightarrow x_1 = -10^{-4} (1 - 1) = 0$$

$\Rightarrow \vec{x} = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}$ 😞

Variante 2 (mit Zeilentausch)

1) Vorwärtselimination:

$$\left(\begin{array}{cc|c} -10^{-4} & 1 & 1 \\ 2 & 1 & 0 \end{array} \right) \xrightarrow{\frac{1}{2}} \sim \left(\begin{array}{cc|c} 2 & 1 & 0 \\ -10^{-4} & 1 & 1 \end{array} \right) \xrightarrow{\frac{1}{2} \cdot 10^{-4}}$$

$$\sim \left(\begin{array}{cc|c} 2 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \end{array} \right)$$

$\uparrow f(1 + \frac{1}{2} \cdot 10^{-4}) = f(1 + 0,00005) = rd(1,00005) = 1$

2) Rückwärtssubstitution

$$x_2 = 1 \Rightarrow x_1 = \frac{1}{2} (-1) = -0,5$$

$\Rightarrow \vec{x} = \begin{pmatrix} -0,5 \\ 1 \end{pmatrix}$ 😊

Strategie: Wähle als Pivotelement stets das betragsmäßig größte Element in der betreffenden Spalte

$\uparrow$ dies minimiert die Rundungsfehler.

Beispiel $A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 2 & 1 & 1 \\ -3 & 1 & 8 \end{pmatrix}$

$\vec{p} = (1, 2, 3)$ $L = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ & 1 & 0 \\ & & 1 \end{pmatrix}$

$$\sim \left(\begin{array}{ccc} -3 & 1 & 8 \\ 2 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 3 \end{array} \right) \xrightarrow{+\frac{2}{3}, +\frac{1}{3}}$$

$\vec{p} = (3, 2, 1)$ $L = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -\frac{2}{3} & 1 & 0 \\ -\frac{1}{3} & & 1 \end{pmatrix}$

$$\sim \left(\begin{array}{ccc} -3 & 1 & 8 \\ 0 & \frac{5}{3} & \frac{13}{3} \\ 0 & \frac{11}{3} & \frac{11}{3} \end{array} \right)$$

$\vec{p} = (3, 1, 2)$ $L = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -\frac{1}{3} & 1 & 0 \\ -\frac{2}{3} & \frac{2}{5} & 1 \end{pmatrix}$

$$\sim \left(\begin{array}{ccc} -3 & 1 & 8 \\ 0 & \frac{5}{3} & \frac{13}{3} \\ 0 & 0 & \frac{14}{3} \end{array} \right) \xrightarrow{-\frac{5}{7}}$$

$P = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}$

$$\sim \left(\begin{array}{ccc} -3 & 1 & 8 \\ 0 & \frac{5}{3} & \frac{13}{3} \\ 0 & 0 & \frac{14}{3} \end{array} \right) = U$$